

# Aprendizaje Profundo

(Primera sesión de demostraciones)

## Actuales avances en Máquinas de Aprendizaje (Seminario FOM)

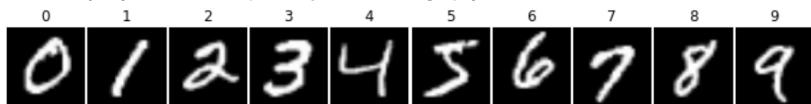
<http://www.tsc.uc3m.es/~mlazaro/Docencia/FOM.html>

Marcelino Lázaro

Universidad Carlos III de Madrid

# Índice de contenidos

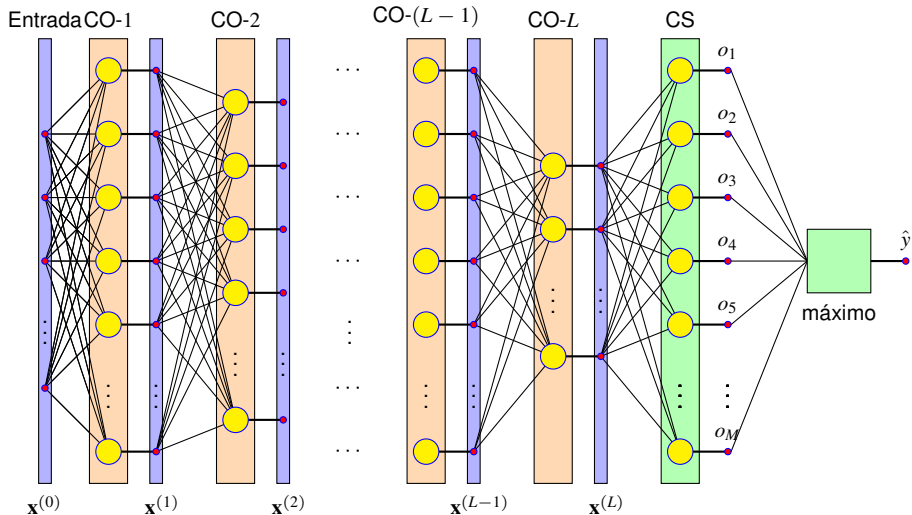
- Aprendizaje profundo (*"deep learning"*) para clasificación



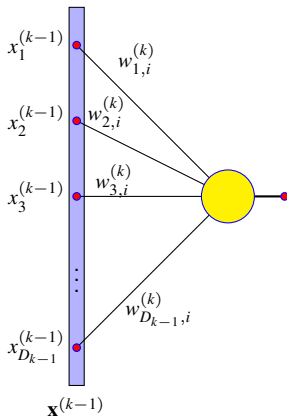
- ▶ Aplicación a una versión reducida de la base de datos MNIST
- Diseño de una red de autocodificadores apilados (*SDA: Stacked Denoising Autoencoders*)
  - ▶ Entreno de autocodificadores
  - ▶ Uso de autocodificadores para la construcción de una red profunda
- Redes profundas con Drop-out
- Redes convolucionales (*CNN: Convolutional Neural Networks*)
- Breve descripción de las funciones de aprendizaje disponibles

# Aprendizaje profundo (para clasificación)

# Red profunda: red neuronal con $L$ capas ocultas ( $M$ -ario)



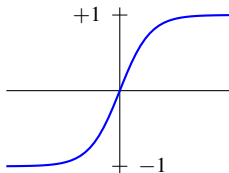
# Neurona - Capa $k$



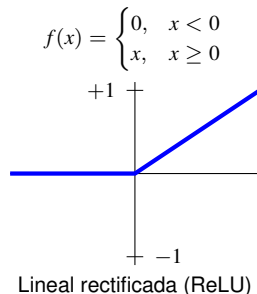
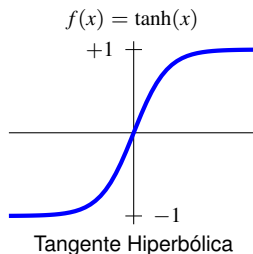
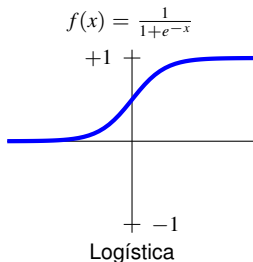
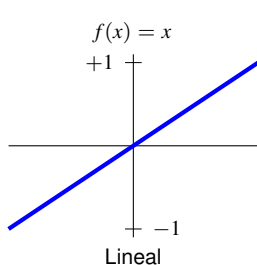
$$x_i^{(k)} = f \left( \sum_{j=1}^{D_{k-1}} w_{j,i}^{(k)} x_j^{(k-1)} + w_b^{(k)} \right)$$

$f(\cdot) \equiv$  función de activación

$$f(x) = \tanh(x)$$

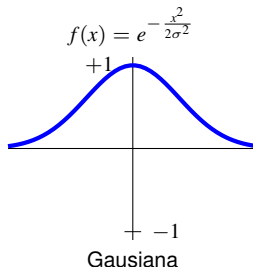


# Funciones de activación más frecuentes



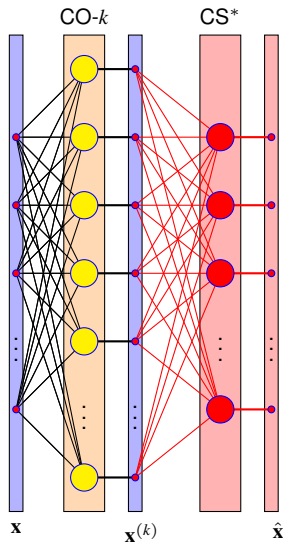
$$O_i = \frac{e^{z_i}}{\sum_{k=1}^M e^{z_k}}$$

Softmax



# Stacked Denoising Autoencoders

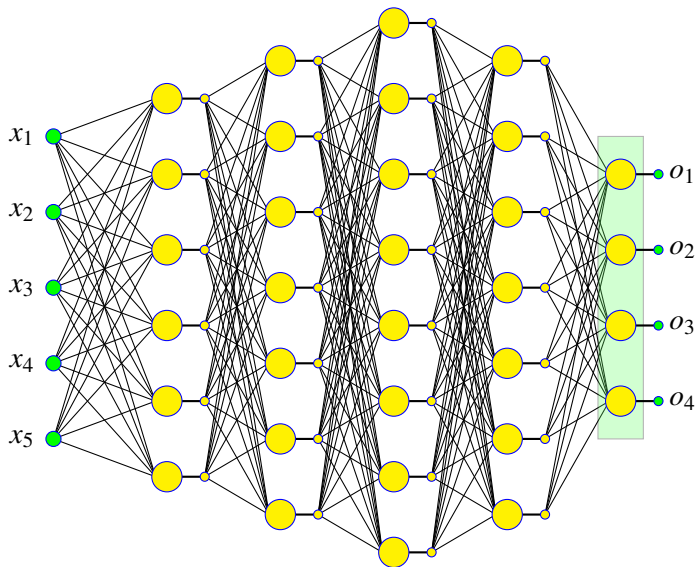
# Autocodificadores (“autoencoders”)

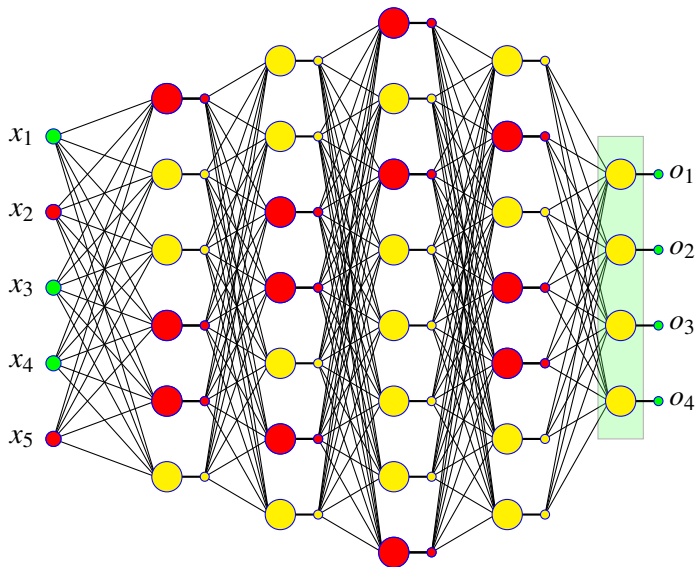


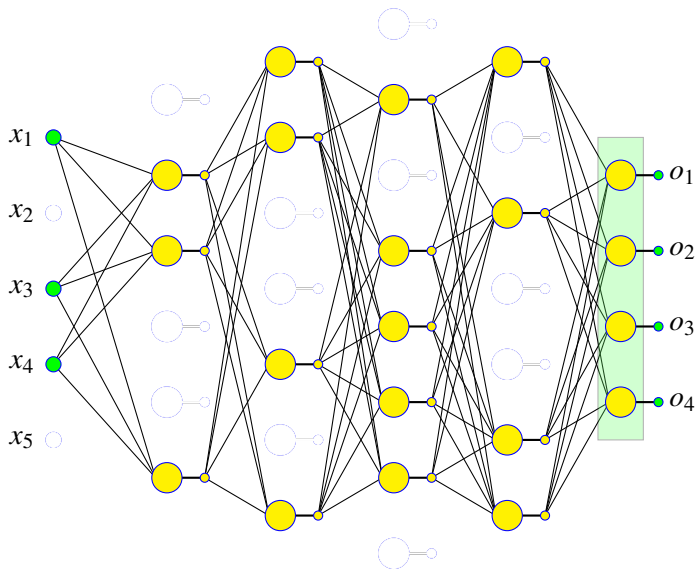
- El entrenamiento de una capa oculta se realiza para obtener una proyección de su entrada sin pérdida de información
  - ▶ Entrada:  $\mathbf{x} = \mathbf{x}^{(k-1)}$
  - ▶ Salida deseada:  $\hat{\mathbf{x}} = \mathbf{x}^{(k-1)}$
- La capa de salida se descarta
  - ▶ Se usa como mecanismo para evitar la pérdida de información, al garantizar que la proyección obtenida es reversible
- Denoising autoencoders
  - ▶ Se incluye ruido en la entrada para hacer la proyección robusta a perturbaciones sobre la entrada
    - ★ Entrada:  $\mathbf{x} = \mathbf{x}^{(k-1)} + \mathbf{n}$
    - ★ Salida deseada:  $\hat{\mathbf{x}} = \mathbf{x}^{(k-1)}$

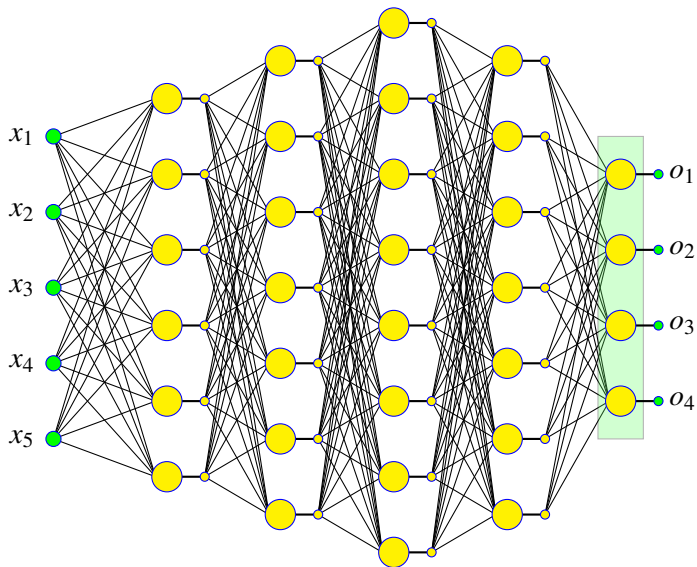


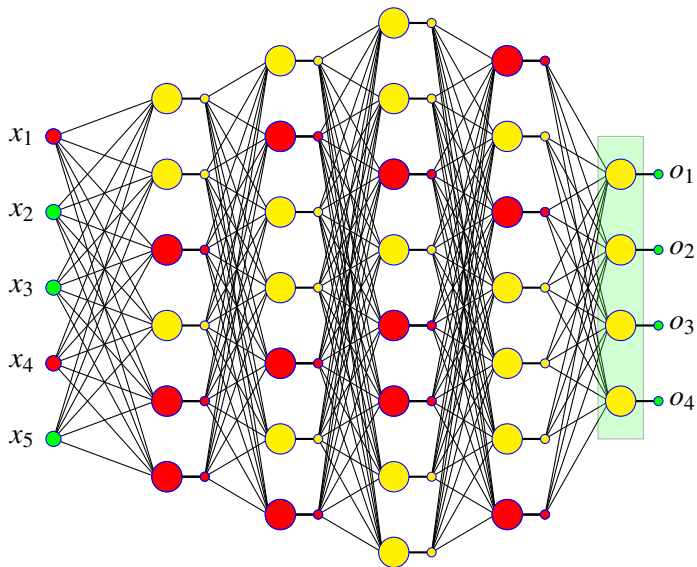
# Redes profundas con Drop-Out

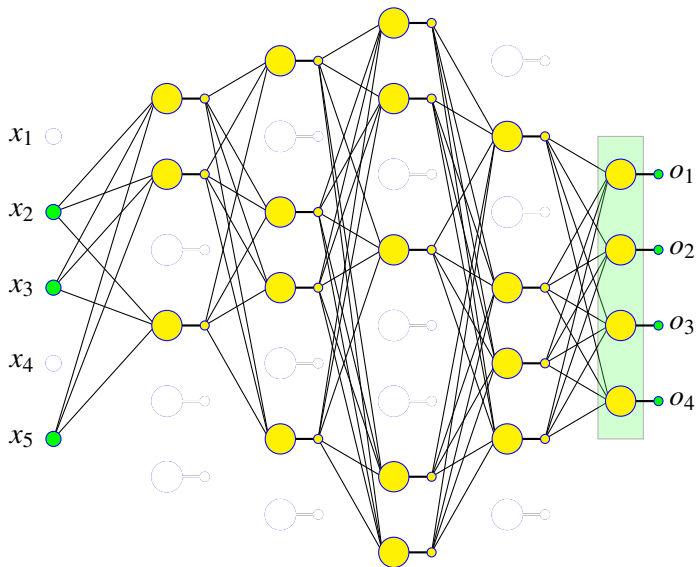








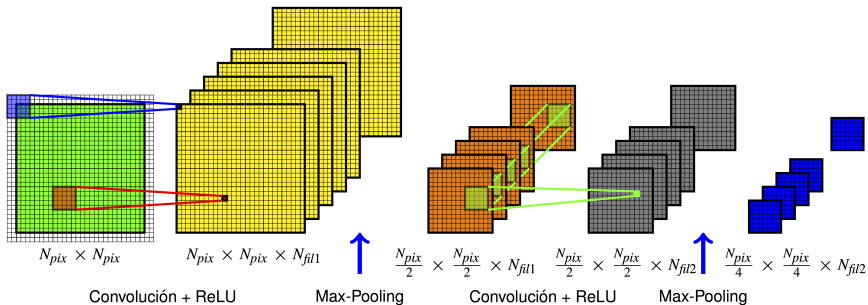




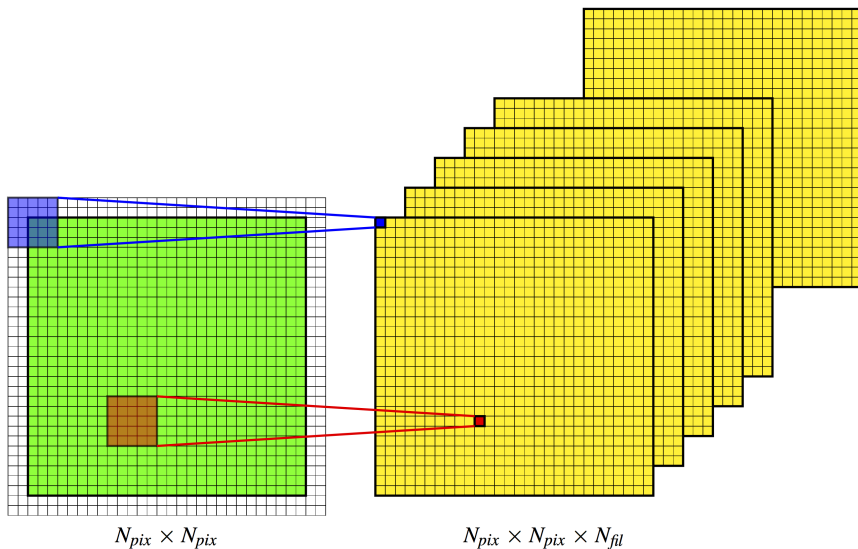
# Redes Convolucionales



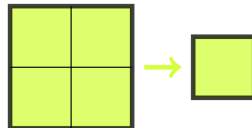
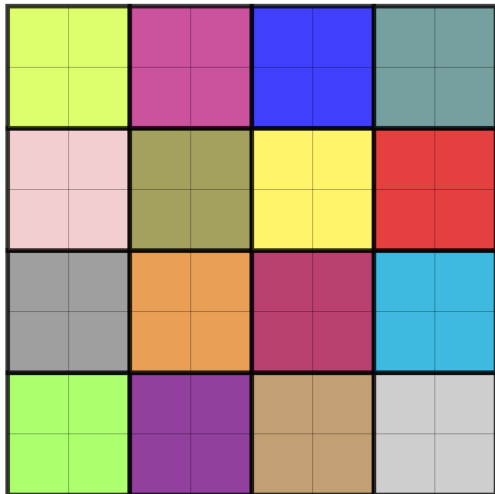
# Convolutional Neural Network (CNN)



# Convolución (con “padding”)



# Max-Pooling



Maximum Value



# Python

## Descripción de las funciones presentes en *metodosDL.py*

# Funciones en Python (evaluación MLPs)

●  $(o, H) = \text{mlp}(x, W, tAct)$

- ▶  $x$ : patrones de entrada ( $N_e \times N_p$ )
- ▶  $W$ : pesos de la red: lista the  $N_o + 1$  elementos
  - ★ Capa oculta 1 ( $N_{n1} \times (N_e + 1)$ )
  - ★ Capa oculta  $i$  ( $N_{ni} \times (N_{n(i-1)} + 1)$ )
  - ★ Capa de salida ( $N_s \times N_{nu} + 1$ )
- ▶  $tAct$ : parámetro que define el tipo de funciones de activación de las diferentes capas (vector de  $N_o + 1$  elementos)
  - ★ 0: lineal
  - ★ 1: tanh
  - ★ 2: logistic
  - ★ 3: rectified linear (ReLU)
  - ★ 4: softmax

$N_{ni}$ : número de neuronas de la capa oculta  $i$  (si  $i=0$ ,  $N_{ni}=N_e$ )

$N_{nu}$ : número de neuronas de la última capa oculta

$N_o$ : número de capas ocultas

- ▶  $o$ : salida de la red neuronal ( $N_s \times N_p$ )
- ▶  $H$ : lista con las salidas de las capas ocultas ( $N_o$  elementos)

# Funciones en Python (entrenamiento MLPs)

## Entrenamiento de MLPs con distinto número de capas ocultas

- `(ws,paso,coste,dWm)=entrena_mlp(x,y,W,Nepoch)`

- ▶ `x`: patrones de entrada ( $N_e \times N_p$ )
- ▶ `W`: lista con los pesos de la red ( $N_o+1$  elementos)
- ▶ `Nepoch`: lista con el número de iteraciones y el tamaño del mini-batch
  - ★ `Nepoch=[Niter,Nbatch]`

- Parámetros adicionales

- ▶ `fCoste`: función de coste a minimizar ('mmse', 'entropia', 'wmmse')
- ▶ `optimizador`: método de optimización ('gradiente', 'momento')
- ▶ `tAct`: tipo de funciones de activación de las capas de la red
- ▶ `pDO`: probabilidad de Drop-Out de la entrada y capas ocultas (lista  $N_o+1$  el.)
- ▶ `paso`: parámetros del paso de adaptación
  - ★ `Gradiente`: `paso=[mu,muCrec,muDec]`
  - ★ `Momento`: `paso=[mu,momento]`
- ▶ `flagEvo`: True para que se obtenga el coste cada iteración

# Funciones en Python (entrenamiento AE)

## Funciones para el entrenamiento de autocodificadores (AE)

- $(we, wd, coste, mu) = \text{entrena\_AE}(x, we, wd, \text{Nepoch}, tAct, mu)$   
Entrenamiento de un autocodificador
- $(we, wd, coste, mu) = \text{entrena\_AETied}(x, we, wd, \text{Nepoch}, tAct, mu)$   
Entrenamiento de un autocodificador con pesos “atados”
- $(we, wd, coste, mu) = \text{entrena\_DAE}(x, we, wd, \text{Nepoch}, tAct, mu, pRuido)$   
Entrenamiento de un autocodificador con ruido
- $(we, wd, coste, mu) = \text{entrena\_DAETied}(x, we, wd, \text{Nepoch}, tAct, mu, pRuido)$   
Entrenamiento de un autocodificador con ruido y pesos “atados”
  - ▶  $we$ : pesos del codificador ( $N_n \times N_{e+1}$ )
  - ▶  $wd$ : pesos del decodificador ( $N_e \times N_{n+1}$ )
  - ▶  $pRuido$ : probabilidad de ruido (de poner una entrada a cero)

# Resultados (Aproximados)



# Resultados aproximados esperables

- Resolución  $10 \times 10$  (2.000 patrones de entrenamiento)
  - ▶ Red neuronal de 1 capa oculta:  $\approx 86,5 \%$
  - ▶ Red neuronal de 4 capas ocultas:  $\approx 85 \%$
  - ▶ Red neuronal profunda con autocodificadores:  $\approx 88,5 \%$
  - ▶ Red neuronal profunda con Drop-Out:  $\approx 88 \%$ 
    - ★ Pocas muestras de entrenamiento, y muchas capas ocultas en la configuración de pruebas
  - ▶ Red CNN:  $\approx 91 \%$
- Resolución  $28 \times 28$ 
  - ▶ Red neuronal de 1 capa oculta:  $\approx 92 \%$
  - ▶ Red neuronal profunda con autocodificadores:  $\approx 98 \%$
  - ▶ Red neuronal profunda con Drop-Out:  $\approx 98 \%$
  - ▶ Red CNN:  $\approx 99 \%$