

**TRATAMIENTO DIGITAL DE SEÑALES**  
**TEORÍA**

(Tiempo: 60 minutos. Puntos: 3/8)

**T1.-** Considérese el problema de decisión dado por las hipótesis

$$H_0: \quad x = s_0 + n_0$$

$$H_1: \quad x = s_1 + n_1$$

donde  $s_0$  y  $s_1$  son variables deterministas y  $n_0, n_1$  son v.a. unidimensionales con densidad de probabilidad conjunta

$$G\left(\underline{0}, \begin{bmatrix} v_{11} & v_{12} \\ v_{21} & v_{22} \end{bmatrix}\right)$$

Diseñe el decisor basado en la observación de  $x$  para los casos:

a)  $v_{11} = v_{22} = v$  y  $v_{21} = v_{12} = 0$

b)  $v_{11} = v_1$ ,  $v_{22} = v_2$  y  $v_{21} = v_{12} = 0$

---

(20 min; 1 p)

**T2.-** Considérese un algoritmo de gradiente conjugado que minimiza el coste medio,  $\bar{C}(\underline{w})$ . Suponiendo conocida la dirección de búsqueda  $\underline{d}^{(k)}$ , ¿cómo determinaría el valor de  $\eta^{(k)}$ ?

---

(20 min; 1 p)

**T3.-** Generalice el algoritmo K-medias con objeto de minimizar la siguiente medida de distorsión:

$$D = \sum_{j=1}^G \sum_{x^{(k)} \in G_j} f^{(k)} \|x^{(k)} - m_j\|^2 \quad f^{(k)} \geq 0, \quad \sum_{k=1}^K f^{(k)} = 1$$

Especifique cómo serán, para ello, los pasos de asignación de muestras a grupos y actualización de centroides.

---

(20 min; 1 p)

## TRATAMIENTO DIGITAL DE SEÑALES PROBLEMAS

(Tiempo: 135 minutos. Puntos: 5/8)

**P1.-** Se pretende estimar el valor de la v.a.  $s$  a partir de cierta observación  $x$ . Para ello, se utiliza el coste cuadrático relativo, dado por

$$C(s, \hat{s}) = \frac{(s - \hat{s})^2}{\hat{s}^2}$$

Se sabe que:

- $p(s|x)$  es una densidad de probabilidad de media  $x$  y varianza  $v$ .
- $E\{x^k\} = \lambda_k$ , donde  $\lambda_k$  son constantes conocidas para todos los valores enteros de  $k$ .

a) Determine una expresión para el coste medio condicionado por la observación, para cualquier estimador  $\hat{s}$ .

b) Determine una expresión para el estimador óptimo,  $\hat{s}^*$ , en función de la observación y de los parámetros del problema.

c) Determine una expresión para el estimador lineal óptimo

$$\hat{s}_L = wx$$

d) Suponiendo

e)

$$p(x) = \begin{cases} 12x^3(1-x^2) & 0 \leq x \leq 1 \\ 0 & \text{resto} \end{cases}$$

determine el sesgo de ambos estimadores.

---

(60 min; 2.5 p)

**P2.-** Como se sabe, en el caso de que las observaciones de un problema de decisión se comporten dependiendo de los valores de parámetros deterministas desconocidos se aplican los test de cociente de verosimilitudes generalizados (GLRT): estimando primero los parámetros y aplicando después el LRT que corresponda a esos valores estimados.

- a) Sean las verosimilitudes de la variable observada

$$p(x|H_0) = \begin{cases} \frac{1}{b-a}, & a < x < b \\ 0, & \text{en otro caso} \end{cases}$$

$$p(x|H_1) = \frac{c}{2} \exp(-c|x-m|)$$

e iguales las probabilidades a priori. Se realizan cinco observaciones de la variable  $x$ , que toma los valores -4, -1, 0, 2 y 3. Diseñese el GLRT que se obtiene de estimar los parámetros desconocidos aplicando el criterio ML, tomando como objetivo a minimizar por el test la probabilidad de error.

- b) Calcúlense  $P_{FA}$  y  $P_M$  para el decisor anterior en función de los valores reales de los parámetros.

---

(75 min; 2.5 p)