uc3m Universidad Carlos III de Madrid

Fundamentos de Teoría de la Señal

Máster Universitario en Internet de las Cosas: Tecnologías Aplicadas

Capítulo 2

Representación de señales en el dominio de la frecuencia Transformada de Fourier

Marcelino Lázaro

Departamento de Teoría de la Señal y Comunicaciones Universidad Carlos III de Madrid

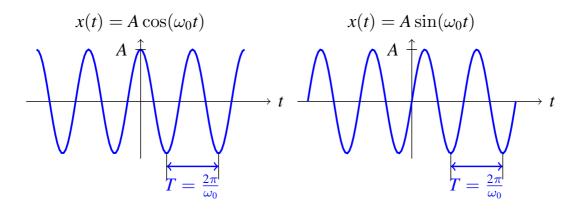


1/45

Índice de contenidos

- Concepto de frecuencia
- Representación de señales mediante armónicos
 - Desarrollo en serie de Fourier para señales periódicas
- Transformada de Fourier de señales aperiódicas
 - Pares transformados
 - Propiedades
- Análisis de sistemas en el dominio frecuencial

Frecuencia de una sinusoide



- Frecuencia de una sinusoide de período T segundos
 - ► Frecuencia f₀: número de ciclos por unidad de tiempo

$$f_0 = rac{1}{T}$$
 ciclos/s (Hz)

- ★ Unidades SI: 1 ciclo/s = 1 hercio (Hz)
- Frecuencia angular ω_0 : número de radianes por unidad de tiempo

$$\omega_0=rac{2\pi}{T}=2\pi f_0 ext{ rad/s}$$





Marcelino Lázaro, 2019

Teoría de la Señal

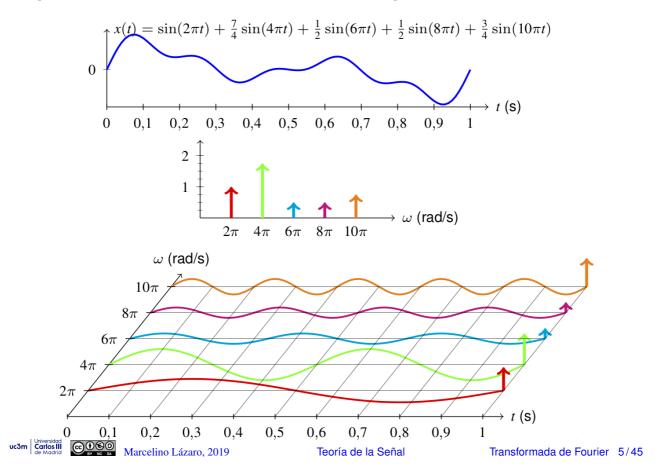
Transformada de Fourier 3/45

Representación de señales en frecuencia : Series de Fourier

- Representación de señales en téminos de sinusoides (armónicos)
 - Descripción natural en algunos sistemas
 - ★ Ejemplo: sistemas de audio
 - Conduce a una interpretación de los sistemas como filtros
 - Atenúan, ensalzan, o bloquean algunos armónicos
- Representación de señales en términos de sus armónicos
 - Frecuencia fundamental: ω_0 radianes/s ($f_0 = \frac{\omega_0}{2\pi}$ Hz)
 - ★ 0: Continua (DC)
 - ★ ω_0 : Armónico fundamental
 - ★ k ω₀: k-ésimo armónico

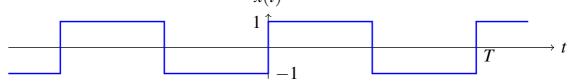


Representación de armónicos - Tiempo/Frecuencia



Representación con armónicos

- Permiten representar señales periódicas
 - ▶ Todos los armónicos de ω_0 son periódicos de $T=\frac{2\pi}{\omega_0}$
- Se pueden representar señales periódicas discontinuas
 - Lagrange ridiculizó en su momento esta idea (señal discontinua escrita como suma de señales continuas)



- Desarrollo en Serie de Fourier de señales periódicas
 - Expansión en término de exponenciales complejas: $e^{jk\omega_0t}$
 - Propiedades de los armónicos en esta expansión
 - Producto de armónicos produce un nuevo armónico

$$e^{jk\omega_0t} \times e^{j\ell\omega_0t} = e^{j(k+\ell)\omega_0t}$$

★ La integral en un período es nula (excepto para DC)

$$\int_{t_0}^{t_0+T} e^{jk\omega_0 t} dt = \int_T e^{jk\omega_0 t} dt = \begin{cases} 0, & k \neq 0 \\ T, & k = 0 \end{cases} = T \, \delta[k]$$

Desarrollo en Serie de Fourier

Señales en tiempo continuo

$$x(t) = \sum_{k=-\infty}^{\infty} a_k e^{jk\omega_0 t}, \quad a_k = \frac{1}{T} \int_T x(t) e^{-jk\omega_0 t} dt, \quad \omega_0 = \frac{2\pi}{T}$$

Señales reales: $x^*(t) = x(t)$, $a_k^* = a_{-k}$

$$a_k = A_k e^{j\theta_k} \Rightarrow x(t) = a_0 + 2\sum_{k=1}^{\infty} A_k \cos(k\omega_0 t + \theta_k)$$

$$a_k = B_k + jC_k \Rightarrow x(t) = a_0 + 2\sum_{k=1}^{\infty} \left[B_k \cos(k\omega_0 t) - C_k \sin(k\omega_0 t) \right]$$

Señales en tiempo discreto

$$x[n] = \sum_{k=-\infty}^{\infty} a_k \ e^{jk\omega_0 n}, \quad a_k = \frac{1}{N} \sum_{n=\langle N \rangle} x[n] \ e^{-jk\omega_0 n}, \quad \omega_0 = \frac{2\pi}{N}$$

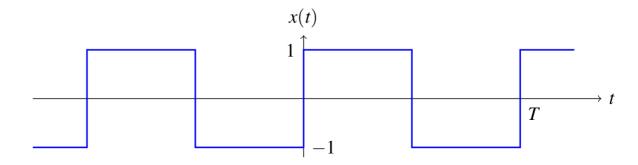




uc3m Carlos III General Grands III General Marcelino Lázaro, 2019

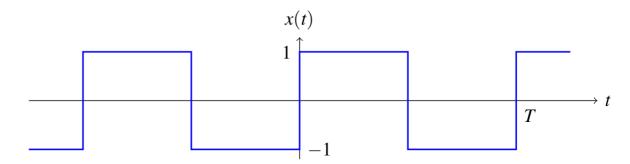
Teoría de la Señal

Transformada de Fourier 7/45



$$a_k = \frac{1}{T} \int_T x(t) \ e^{-jk\omega_0 t} \ dt = -\frac{1}{T} \int_{-T/2}^0 e^{-jk\frac{2\pi}{T}t} \ dt + \frac{1}{T} \int_0^{T/2} e^{-jk\frac{2\pi}{T}t} \ dt$$

$$= \frac{1}{j2\pi k} \left(2 - e^{j\pi k} - e^{-j\pi k} \right) = \begin{cases} \frac{2}{j\pi k}, & \text{si } k \text{ es impar} \\ 0, & \text{en otro caso} \end{cases}$$



$$a_k = egin{cases} rac{2}{j\pi k}, & ext{si } k ext{ es impar} \ 0, & ext{en otro caso} \end{cases} \qquad A_k = rac{2}{\pi k}, \qquad heta_k = -rac{\pi}{2}$$

$$x(t) = \sum_{\substack{k = -\infty \\ k \text{ impar}}}^{\infty} \frac{2}{j\pi k} e^{jk\omega_0 t} = \sum_{\substack{k = 1 \\ k \text{ impar}}}^{\infty} \frac{4}{\pi k} \cos\left(k\omega_0 t - \frac{\pi}{2}\right) = \sum_{\substack{k = 1 \\ k \text{ impar}}}^{\infty} \frac{4}{\pi k} \sin\left(k\omega_0 t\right)$$

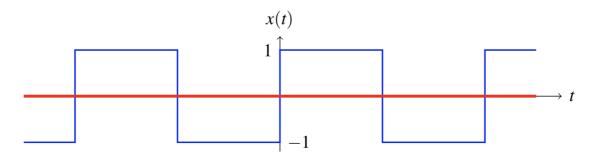
$$\omega_0 = \frac{2\pi}{T}$$



uc3m Carlos III de Madrid Comparator Marcelino Lázaro, 2019

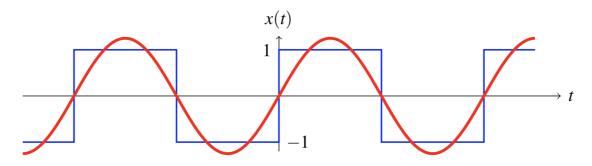
Teoría de la Señal

Transformada de Fourier 9/45



$$\sum_{\substack{k=0\\k \text{ impar}}}^{0} \frac{2}{j\pi k} e^{j\omega_0 kt} = a_0 = 0$$

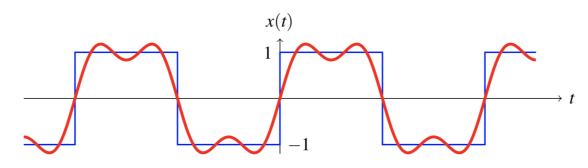




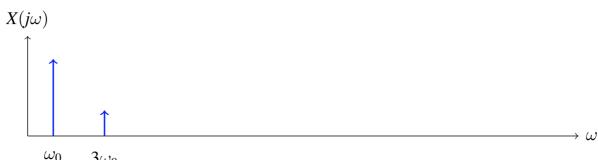
$$\sum_{\substack{k=-1\\k \text{ impar}}}^{1} \frac{2}{j\pi k} e^{jk\omega_0 t} = \frac{4}{\pi} \sin(\omega_0 t);$$

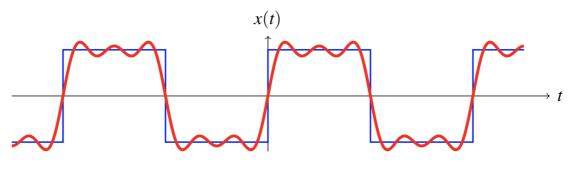


Transformada de Fourier 11/45



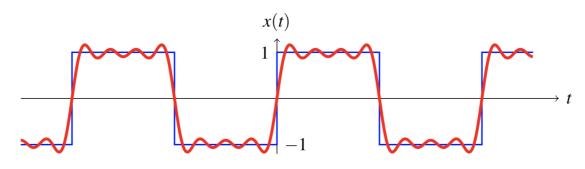
$$\sum_{\substack{k=-3\\k \text{ impar}}}^{3} \frac{2}{j\pi k} e^{jk\omega_0 t} = \sum_{\substack{k=1\\k \text{ impar}}}^{3} \frac{4}{\pi k} \sin(k\omega_0 t);$$



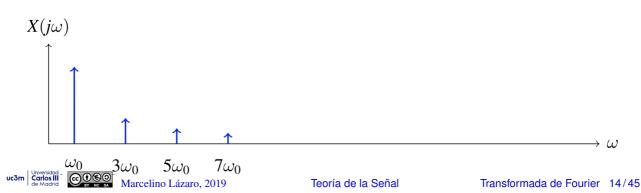


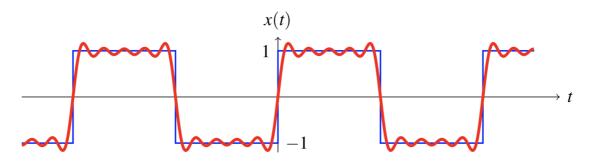
$$\sum_{\substack{k=-5\\k \text{ impar}}}^{5} \frac{2}{j\pi k} e^{jk\omega_0 t} = \sum_{\substack{k=1\\k \text{ impar}}}^{5} \frac{4}{\pi k} \sin(k\omega_0 t);$$



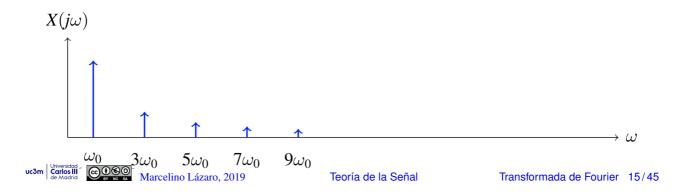


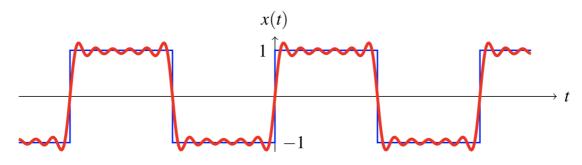
$$\sum_{\substack{k=-7\\k \text{ impar}}}^{7} \frac{2}{j\pi k} e^{jk\omega_0 t} = \sum_{\substack{k=1\\k \text{ impar}}}^{7} \frac{4}{\pi k} \sin(k\omega_0 t);$$



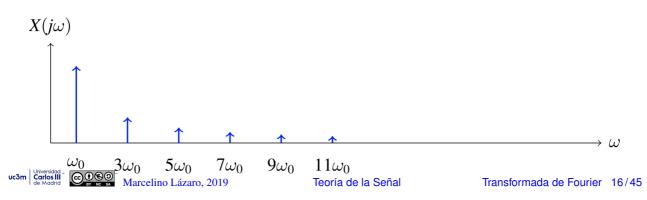


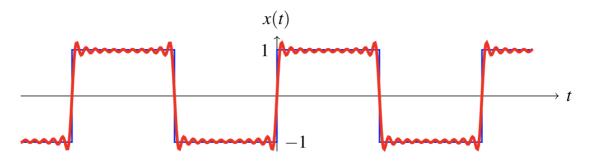
$$\sum_{\substack{k=-9\\k \text{ impar}}}^{9} \frac{2}{j\pi k} e^{jk\omega_0 t} = \sum_{\substack{k=1\\k \text{ impar}}}^{9} \frac{4}{\pi k} \sin(k\omega_0 t);$$



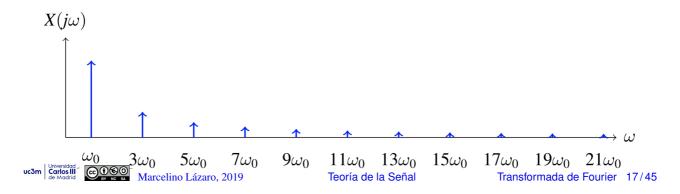


$$\sum_{\substack{k=-11\\k \text{ impar}}}^{11} \frac{2}{j\pi k} e^{jk\omega_0 t} = \sum_{\substack{k=1\\k \text{ impar}}}^{11} \frac{4}{\pi k} \sin(k\omega_0 t);$$

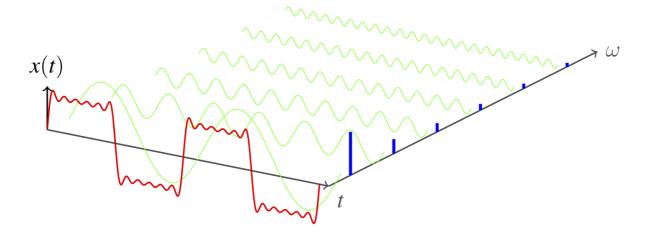




$$\sum_{\substack{k=-21\\k \text{ impar}}}^{21} \frac{2}{j\pi k} e^{jk\omega_0 t} = \sum_{\substack{k=1\\k \text{ impar}}}^{21} \frac{4}{\pi k} \sin(k\omega_0 t);$$



- Representación tiempo/frecuencia
 - Expansión incluyendo hasta el armónico 11 (en $11\omega_0$)



Propiedades de la Serie de Fourier

Propiedad	Señal	Coeficientes
	x(t)	a_k
	y(t)	b_k
Linealidad	Ax(t) + By(t)	$Aa_k + Bb_k$
Desplazamiento	$x(t-t_0)$	$e^{-jk\omega_0t_0}$ a_k
Abatimiento	x(-t)	a_{-k}
Escalado temporal	$x(\ell t)$	a_k (ver †)
Producto	x(t)y(t)	$\sum_{\ell=0}^{\infty} a_{\ell} b_{k-\ell}$
Conjugación	$x^*(t)$	$\stackrel{\ell=-\infty}{a_{-k}^*}$
Derivada		$jk\omega_0 \ a_k$
Integral	$\int_{-\infty}^{t} \frac{\frac{dx(t)}{dt}}{x(\tau)} d\tau$	$rac{1}{jk\omega_0}a_k$
	Sólo periódica si $a_0=0$	
Relación de Parseval	$\frac{1}{T} \int_{T} x(t) ^2 dt = \sum_{-\infty}^{\infty} a_k ^2$	

†: la frecuencia fundamental cambia,
$$x(\ell t) = \sum_{k=-\infty}^{\infty} a_k \; e^{jk(\ell \omega_0)t}$$





uc3m Carlos III Corresidad Carlos III Corresidad Marcelino Lázaro, 2019

Teoría de la Señal

Transformada de Fourier 19/45

Coeficientes para señales reales

- Derivan de la condición $x^*(t) = x(t)$
- Coeficientes para una señal real

$$a_k = a_{-k}^*$$
, que implica $|a_k| = |a_{-k}|$

Coeficientes para una señal real y par

$$a_k \in \mathbb{R}, \quad a_k = a_{-k} \text{ (reales y pares)}$$

Coeficientes para una señal imaginaria e impar

$$a_k^* \in R$$
, $a_k = -a_{-k}$ (imaginarios e impares)

Transformada de Fourier

 Estensión del desarrollo en serie de Fourier para señales no periódicas

$$X(j\omega) = \int_{-\infty}^{\infty} x(t) e^{-j\omega t} dt, \quad x(t) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} X(j\omega) e^{j\omega t} d\omega$$

$$X\left(e^{j\omega}\right) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} x[n] \ e^{-j\omega n}, \quad x[n] = \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} X\left(e^{j\omega}\right) \ e^{j\omega n} \ d\omega$$

 $X\left(e^{j\omega}\right)$ es una función periódica de período 2π



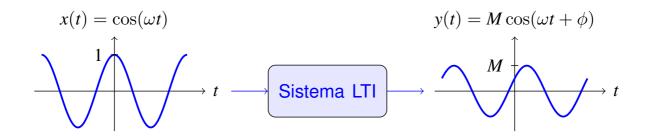


uc3m Corios III Germania Grands III Germania Marcelino Lázaro, 2019

Teoría de la Señal

Transformada de Fourier 21/45

Respuesta en frecuencia de un sistema



- Sistema lineal e invariante en el tiempo
 - Entrada: señal sinusoidal con una frecuencia ω rad/s.
 - Salida: sinusoide
 - ⋆ Misma frecuencia
 - ★ Posible amplitud diferente (×M)
 - ★ Posible fase differente $(+\phi)$
- Respuesta en frecuencia de un sistema lineal e invariante
 - Representación de la amplitud M y de la fase ϕ en función de la frecuencia ω

Cálculo de la respuesta en frecuencia de un sistema

- Varios métodos son posibles
 - ▶ Convolución con $x(t) = \cos(\omega t)$, y solución de los valores de M y ϕ para cualquier frecuencia ω
 - Método de autovalores y autofunciones (autovectores)

$$\begin{array}{c|c} x(t) & Sistema \\ \hline LTI & \lambda x(t) \\ \hline & \lambda : autovalor \\ \end{array}$$

Autovectores para sistemas en tiempo continuo y discreto

$$x(t) = e^{st}, \quad x[n] = z^n$$

• Salida para sistemas con respuestas h(t) o h[n](autovalores)

$$y(t) = x(t) * h(t) = H(s) e^{st}, y[n] = x[n] * h[n] = H(z) z^{n}$$





uc3m Carlos III General Grands III General Marcelino Lázaro, 2019

Teoría de la Señal

Transformada de Fourier 23/45

Cálculo de H(s) y H(z)

Sistema continuo

$$y(t) = x(t) * h(t) = \int_{-\infty}^{\infty} h(\tau)x(t-\tau)d\tau = \int_{-\infty}^{\infty} h(\tau)\underbrace{e^{s(t-\tau)}}_{e^{st}e^{-s\tau}}d\tau$$
$$= e^{st}\int_{-\infty}^{\infty} h(\tau)e^{-s\tau}d\tau = e^{st}H(s)$$

- ► Autovalor: Tranformada de Laplace de h(t): $H(s) = \int_{-\infty}^{\infty} h(\tau)e^{-s\tau}d\tau$
- Sistema discreto

$$y[n] = x[n] * h[n] = \sum_{k=-\infty}^{\infty} h[k] x[n-k] = \sum_{k=-\infty}^{\infty} h[k] z^{n-k}$$
$$= z^n \sum_{k=-\infty}^{\infty} h[k] z^{-k} = z^n H(z)$$

Autovalor: Transformada z de h[n]: $H(z) = \sum_{k=0}^{\infty} h[k] z^{-k}$





Respuesta del sistema a una sinusoide continua

Fórmula de Euler para una sinusoide

$$x(t) = \cos(\omega t) = \frac{1}{2} \left(e^{j\omega t} + e^{-j\omega t} \right)$$

• Salida del sistema (en e^{st} , $s = j\omega$ y $s = -j\omega$)

$$y(t) = \frac{1}{2} \left(H(j\omega) e^{j\omega t} + H(-j\omega) e^{-j\omega t} \right)$$

▶ Para un canal real, $h(t) \in R$

$$H(j\omega) = \int_{-\infty}^{\infty} h(t)e^{-j\omega t}dt, \quad H(-j\omega) = \int_{-\infty}^{\infty} h(t)e^{j\omega t}dt = (H(j\omega))^*$$

Salida del sistema

$$y(t) = \operatorname{Re} \left\{ H(j\omega) \ e^{j\omega t} \right\} = \operatorname{Re} \left\{ |H(j\omega)| \ e^{\angle H(j\omega)} \ e^{j\omega t} \right\}$$
$$= |H(j\omega)| \operatorname{Re} \left\{ e^{\angle H(j\omega)} \ e^{j\omega t} \right\} = |H(j\omega)| \ \cos \left(\omega t + \angle H(j\omega)\right)$$

Respuesta en frecuencia: $H(j\omega) \equiv M e^{j\phi}$





uc3m Carlos III Ge Madrid Marcelino Lázaro, 2019

Teoría de la Señal

Transformada de Fourier 25/45

Respuesta del sistema a una sinusoide discreta

Fórmula de Euler para una sinusoide

$$x[n] = \cos(\omega n) = \frac{1}{2} \left(e^{j\omega n} + e^{-j\omega n} \right)$$

• Salida del sistema (en z^n , $z=e^{j\omega}$ y $z=e^{-j\omega}$)

$$y[n] = \frac{1}{2} \left(H\left(e^{j\omega}\right) e^{j\omega n} + H\left(e^{-j\omega}\right) e^{-j\omega n} \right)$$

▶ Para un canal real, $h[n] \in R$

$$H\left(e^{j\omega}
ight) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} h[n]e^{-j\omega n}, \quad H\left(e^{-j\omega}
ight) = \int_{n=-\infty}^{\infty} h[n]e^{j\omega n} = \left(H\left(e^{j\omega}
ight)\right)^*$$

Salida del sistema

$$\begin{split} y[n] = & \operatorname{Re}\left\{H\left(e^{j\omega}\right) \ e^{j\omega n}\right\} = \operatorname{Re}\left\{\left|H\left(e^{j\omega}\right) \right| \ e^{\angle H\left(e^{j\omega}\right)} \ e^{j\omega n}\right\} \\ = & \left|H\left(e^{j\omega}\right)\right| \operatorname{Re}\left\{e^{\angle H\left(e^{j\omega}\right)} \ e^{j\omega n}\right\} = \left|\left(e^{j\omega}\right) \right| \ \cos\left(\omega n + \angle H\left(e^{j\omega}\right)\right) \end{split}$$

Respuesta en frecuencia: $H(e^{j\omega}) \equiv M e^{j\phi}$





Respuesta en frecuencia - Transformada de Fourier

• Sistema continuo: $H(s)|_{s=i\omega} = H(j\omega)$

$$H(j\omega) = \mathcal{FT}\{h(t)\} = \int_{-\infty}^{\infty} h(t) e^{-j\omega t} dt$$

• Sistema discreto: $H(z)\big|_{z=e^{j\omega}}=H\left(e^{j\omega}\right)$

$$H\left(e^{j\omega}
ight)=\mathcal{FT}\{h[n]\}=\sum_{n=-\infty}^{\infty}h[n]\;e^{-j\omega n}$$





uc3m Carlos III Germania Marcelino Lázaro, 2019

Teoría de la Señal

Transformada de Fourier 27/45

Propiedades de la Transformada de Fourier $X(j\omega)$

Propiedad	Señal	Transformada	
	x(t)	$X(j\omega)$	
	y(t)	$Y(j\omega)$	
Linealidad	Ax(t) + By(t)	$AX(j\omega) + BY(j\omega)$	
Desplazamiento	$x(t-t_0)$	$e^{-j\omega t_0} \ X(j\omega)$	
Abatimiento	x(-t)	$X(-j\omega)$	
Conjugación	$x^*(t)$	$X^*(-j\omega)$	
Escalado temporal	$x(\ell t)$	$rac{1}{ \ell } X\left(jrac{\omega}{\ell} ight)$	
Convolución	x(t) * y(t)	$X(j\omega)Y(j\omega)$	
Producto	x(t)y(t)	$\frac{1}{2\pi}X(j\omega)*Y(j\omega)$	
Producto por t	tx(t)	$j\frac{d}{d\omega}X(j\omega)$	
Derivada	$\frac{dx(t)}{dt}$	$j\omega~X(j\omega)$	
Integral	$\int_{-\infty}^{t} x(\tau) d\tau$	$\frac{1}{j\omega}X(j\omega) + \pi X(0)\delta(\omega)$	
Relación de Parseval: $\int_{-\infty}^{\infty} x(t) ^2 dt = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} X(j\omega) ^2 d\omega$			

La energía de una señal se puede calcular en los dos dominios, tiempo y frecuencia, a través de la integral del módulo al cuadrado

Dualidad: Si $g(t) \overset{\mathcal{FT}}{\longleftrightarrow} f(j\omega)$ entonces $f(t) \overset{\mathcal{FT}}{\longleftrightarrow} 2\pi g(-j\omega)$

Pares transformados

x(t)	$X(j\omega)$		
$\delta(t)$	1		
1	$2\pi \delta(\omega)$		
$\delta(t-t_0) = e^{j\omega_0 t}$	$e^{-j\omega t_0}$		
$e^{i\omega_0 t}$ $\cos(\omega_0 t)$	$2\pi \ \delta(\omega - \omega_0) \pi \ \delta(\omega - \omega_0) + \pi \ \delta(\omega + \omega_0)$		
$\cos(\omega_0 i)$			
$\operatorname{sen}(\omega_0 t)$	$\frac{\pi}{j}\delta(\omega-\omega_0)-\frac{\pi}{j}\delta(\omega+\omega_0)$		
$\Pi\left(\frac{t}{T}\right)$	$T \operatorname{sinc}\left(\frac{\omega T}{2\pi}\right)$		
sinc $\left(\frac{t}{T}\right)$	$T~\Pi\left(rac{\omega T}{2\pi} ight)$		
$\Lambda\left(rac{t}{T} ight)$	$T \operatorname{sinc}^2\left(\frac{\omega T}{2\pi}\right)$		
$\operatorname{sinc}^2\left(\frac{t}{T}\right)$	$T \Lambda \left(\frac{\omega T}{2\pi}\right)$		
u(t)	$\pi \ \delta(\omega) + \frac{1}{j\omega}$ $u(\omega)$		
$\frac{1}{2}\delta(t) + j\frac{1}{2\pi t}$	$u(\omega)$		
$\sum_{n=-\infty}^{\frac{1}{2}\delta(t)+j\frac{1}{2\pi t}} \delta(t-nT)$	$\frac{2\pi}{T} \sum_{k=-\infty}^{\infty} \delta\left(\omega - k \frac{2\pi}{T}\right)$		





© © © Marcelino Lázaro, 2019

Teoría de la Señal

Transformada de Fourier 29/45

Propiedades de la Transformada de Fourier $X(e^{j\omega})$

Propiedad	Señal	Transformada
	x[n]	$X\left(e^{j\omega} ight)$
	y[n]	$Y\left(e^{j\omega} ight)$
Linealidad	Ax[n] + By[n]	$AX\left(e^{j\omega} ight)+BY\left(e^{j\omega} ight)$
Desplazamiento	$x[n-n_0]$	$e^{-j\omega n_0}~X\left(e^{j\omega} ight)$
Abatimiento	x[-n]	$X\left(e^{-j\hat{\omega}} ight)$
Conjugación	$x^*[n]$	$X^*\left(e^{-j\omega'} ight)$
Expansión temporal	$x_\ell[n]^\dagger$	$X\left(e^{j\ell\omega} ight)'$
Convolución	x[n] * y[n]	$X\left(e^{j\omega} ight)Y\left(e^{j\omega} ight)$
Producto	x[n]y[n]	$\frac{1}{2\pi} \int_{2\pi} X\left(e^{j\theta}\right) Y\left(e^{-j(\omega-\theta)}\right) d\theta$
Producto por <i>n</i>	nx[n]	$j \frac{d}{d\omega} X(e^{j\omega})$
Diferenciación	x[n] - x[n-1]	$(1-e^{j\omega})X(e^{j\omega})$
Acumulación	$\sum_{m=-\infty}^{n} x[m]$	$\frac{1}{1-e^{-j\omega}}X\left(e^{j\omega}\right)+\pi X\left(e^{j0}\right)\sum_{k}\delta(\omega-2\pi k)$

Relación de Parseval:
$$\sum_{n=-\infty}^{\infty} |x[n]|^2 = \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} |X\left(e^{j\omega}\right)|^2 d\omega$$
Periodicidad:
$$X\left(e^{j(\omega+2\pi)}\right) = X\left(e^{j\omega}\right)$$
†Señal expandida o interpolada por ℓ : $x_{\ell}[n] = \begin{cases} x[n/\ell], & \sin n/\ell \in \mathbb{Z} \\ 0, & \sin n/\ell \notin \mathbb{Z} \end{cases}$





Propiedades para señales reales

- Derivan de la condición $x^*(t) = x(t)$ o $x^*[n] = x[n]$
- Transformada para una señal real

$$X(j\omega)=X^*(-j\omega), ext{ que implica } |X(j\omega)|=|X(-j\omega)|$$
 $X\left(e^{j\omega}
ight)=X^*\left(e^{-j\omega}
ight), ext{ que implica } |X\left(e^{j\omega}
ight)|=|X\left(e^{j\omega}
ight)|$

Transformada para una señal real y par

$$X(j\omega)\in extbf{ extit{R}}, \quad X(j\omega)=X(-j\omega) ext{ (real y par)}$$
 $X\left(e^{j\omega}
ight)\in extbf{ extit{R}}, \quad X\left(e^{j\omega}
ight)=X\left(e^{-j\omega}
ight) ext{ (real y par)}$

Transformada para una señal imaginaria e impar

$$X^*(j\omega)\in extbf{ extit{R}}, \quad X(j\omega)=-X(-j\omega)$$
 (imaginaria e impar) $X^*\left(e^{j\omega}
ight)\in extbf{ extit{R}}, \quad X\left(e^{j\omega}
ight)=-X\left(e^{-j\omega}
ight)$ (imaginaria e impar)





uc3m Carlos III Germania Marcelino Lázaro, 2019

Teoría de la Señal

Transformada de Fourier 31/45

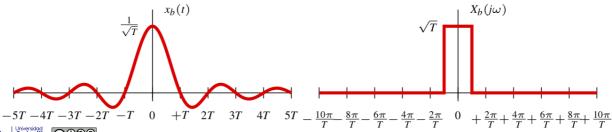
Propiedad de dualidad: ejemplos

$$x_{a}(t) = \frac{1}{\sqrt{T}} \prod \left(\frac{t}{T}\right) \quad \stackrel{\mathcal{F}T}{\longleftrightarrow} \quad X_{a}(j\omega) = \sqrt{T} \operatorname{sinc}\left(\frac{\omega T}{2\pi}\right)$$

$$\downarrow \frac{1}{\sqrt{T}} \qquad \qquad \downarrow x_{a}(t) \qquad \qquad \downarrow x_{a}(j\omega)$$

$$-5T - 4T - 3T - 2T - T \qquad 0 \qquad +T \quad 2T \quad 3T \quad 4T \quad 5T - \frac{10\pi}{T} \quad \frac{8\pi}{T} - \frac{6\pi}{T} - \frac{4\pi}{T} - \frac{2\pi}{T} \quad 0 \quad + \frac{2\pi}{T} + \frac{4\pi}{T} + \frac{6\pi}{T} + \frac{8\pi}{T} + \frac{10\pi}{T}$$

$$x_b(t) = \frac{1}{\sqrt{T}} \operatorname{sinc}\left(\frac{t}{T}\right) \quad \stackrel{\mathcal{FT}}{\leftrightarrow} \quad X_b(j\omega) = \sqrt{T} \, \Pi\left(\frac{\omega T}{2\pi}\right)$$

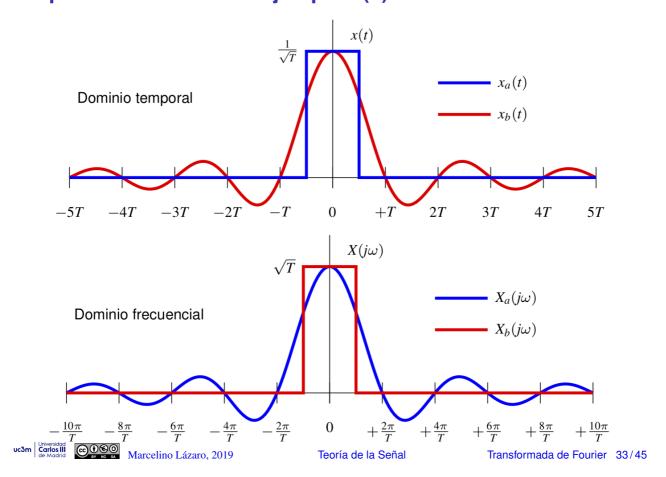


Marcelino Lázaro, 2019

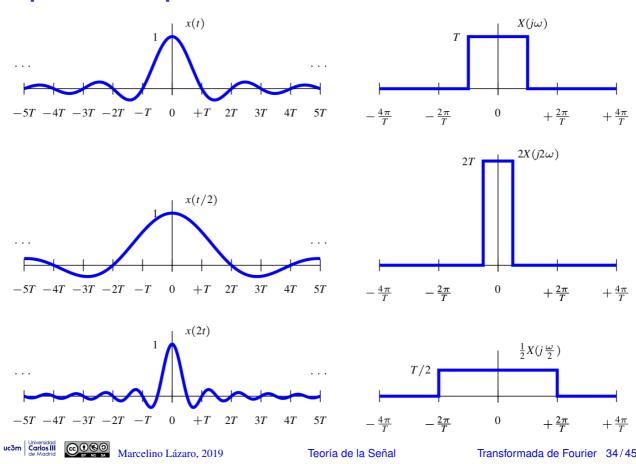
Teoría de la Señal

Transformada de Fourier 32/45

Propiedad de dualidad: ejemplos (II)



Expansión/compresión



Teoría de la Señal

Transformada de Fourier 34/45

Transformada discreta de Fourier (DFT)

- DFT: Discrete Fourier Transform
- Se aplica a una secuencia discreta de N muestras

$$x[n], n \in \{0, 1, \dots, N-1\}$$

La DFT tiene N muestras

$$X[k] = \sum_{n=0}^{N-1} x[n] e^{-j\frac{2\pi}{N}kn}, \quad k \in \{0, 1, \dots, N-1\}$$

Transformada inversa (IDFT)

$$x[n] = \frac{1}{N} \sum_{k=0}^{N-1} X[k] e^{j\frac{2\pi}{N}kn}, \quad n \in \{0, 1, \dots, N-1\}$$

- Algoritmos rápidos: FFT (Fast Fourier Transform)
 - ▶ Aplicable si $N = 2^m$, con $m \in \mathbb{Z}$





uc3m Carlos III Co S Marcelino Lázaro, 2019

Teoría de la Señal

Transformada de Fourier 35/45

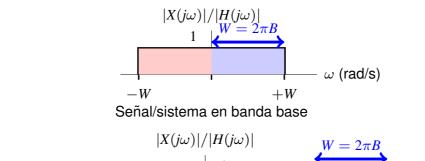
Propiedades de la Transformada discrete de Fourier X[k]

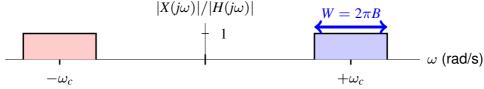
Propiedad	Señal	Transformada
	x[n]	X[k]
	y[n]	Y[k]
Linealidad	Ax[n] + By[n]	AX[k] + BY[k]
Desplazamiento	$x[n-n_0]\Big _N$	$e^{-j\frac{2\pi}{N}kn_0} X[k]$
Abatimiento	x[N-n]	X[N-k]
Conjugación	$x^*[n]$	$X^*[N-k]$
Convolución circular	$x[n] \circledast y[n] _{N}$	X[k]Y[k]
Producto	x[n]y[n]	$\frac{1}{N}X[k] \circledast Y[k] _{N}$
Parte real (tiempo)	$\mathcal{R}e\{x[n]\}$	$\frac{1}{2}(X[k] + X^*[N-k])$
Parte imaginaria (tiempo)	$\mathcal{I}m\{x[n]\}$	$\frac{1}{2} (X[k] + X^*[N-k])$ $\frac{1}{2} (X[k] - X^*[N-k])$
Parte real (frecuencia)	$\frac{1}{2}\left(x[n] + x^*[N-n]\right)$	$\mathcal{R}e\{X[k]\}$
Parte imaginaria (frecuencia)	$\frac{1}{i^2} (x[n] - x^*[N-n])$	$\mathcal{I}m\{X[k]\}$
N-1 $N-1$	N-1	N-1
Parseval: $\sum x[n] ^2 = \sum$	$ X[k] ^2$, $\sum x[n]y^*[n]$	$n] = \sum X[k]Y^*[k]$
n=0 $k=0$	n=0 $N-1$	k=0

Periodicidad: $X[k+N] = \sum_{n=0}^{N-1} x[n] e^{-j\frac{2\pi}{N}(k+N)n} = X[k]$

Ancho de banda de una señal/sistema

- Señal/sistema en banda base
 - ► Respuesta en frecuencia centrada en 0 Hz
- Señal/sistema paso banda
 - Respuesta en frecuencia centrada en la frecuencia central f_c Hz (o equivalentemente en $\omega_c = 2\pi f_c$ rad/s)
- Ancho de banda (B Hz, o $W = 2\pi B \text{ rad/s}$)
 - Rango de frecuencias positivas utilizadas o disponibles





Señal/sistema paso banda (frecuencia central ω_c rad/s)





Marcelino Lázaro, 2019

Teoría de la Señal

Transformada de Fourier 37/45

Convolución: alternativa en el dominio de la frecuencia

$$x(t) = \operatorname{sinc}\left(\frac{t}{T}\right), \quad y(t) = \operatorname{sinc}^2\left(\frac{t}{T}\right)$$
 $X(j\omega) = T \prod \left(\frac{\omega T}{2\pi}\right), \quad Y(j\omega) = T \Lambda \left(\frac{\omega T}{2\pi}\right)$

Convolucionar dos señales en muchos casos puede ser complicado

$$z(t) = x(t) * y(t) = \int_{-\infty}^{\infty} x(\tau)y(t-\tau)d\tau$$
$$= \int_{-\infty}^{\infty} \frac{\sin(\pi\tau/T)}{\pi\tau/T} \frac{\sin^2(\pi(t-\tau)/T)}{(\pi(t-\tau)/T)^2} d\tau = ??$$

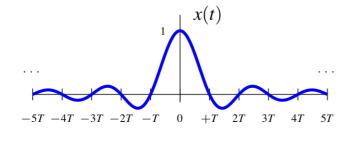
Multiplicar dos funciones es relativamente simple

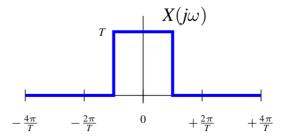
$$Z(j\omega) = X(j\omega)Y(j\omega) = \Pi\left(\frac{\omega T}{2\pi}\right)\Lambda\left(\frac{\omega T}{2\pi}\right) = \frac{T^2}{2}\Pi\left(\frac{\omega T}{2\pi}\right) + \frac{T^2}{2}\Lambda\left(\frac{\omega T}{\pi}\right)$$

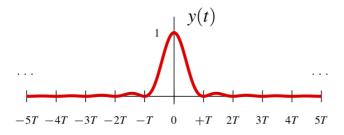
Alternativa para calcular la convolución de dos señales

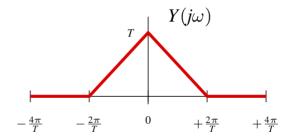
$$z(t) = \mathcal{F}\mathcal{T}^{-1}\{Z(j\omega)\} = \frac{T}{2}\operatorname{sinc}\left(\frac{t}{T}\right) + \frac{T}{4}\operatorname{sinc}^{2}\left(\frac{t}{2T}\right)$$

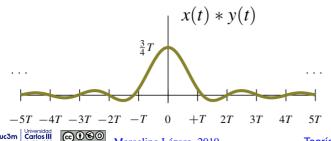
Convolución de señales - Ejemplo

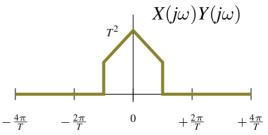










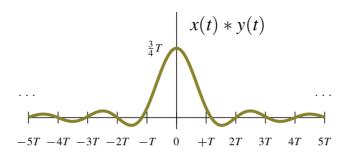


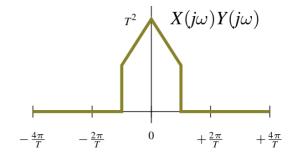
 $\begin{array}{c|c} \textbf{uc3m} & \begin{array}{c|c} \textbf{Universidad} \\ \hline \textbf{Carlos III} \\ \text{de Modrid} \end{array} & \begin{array}{c} \hline \textbf{Co} \bullet \bullet \bullet \bullet \\ \textbf{nv} \bullet \bullet \bullet \bullet \bullet \bullet \bullet \end{array} \end{array} & \textbf{Marcelino Lázaro, 2019} \end{array}$

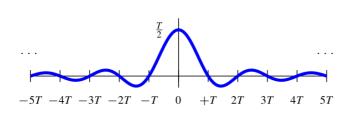
Teoría de la Señal

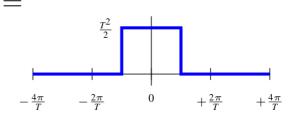
Transformada de Fourier 39/45

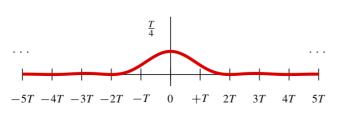
Convolución de señales - Ejemplo (II)

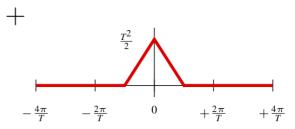












Análisis de sistemas en el dominio frecuencial

$$\begin{array}{c|c} x(t) & \hline & h(t) & y(t) = x(t) * h(t) \\ \hline X(j\omega) & H(j\omega) & Y(j\omega) = X(j\omega)H(j\omega) \end{array}$$

- Un sistema lineal no genera nuevas frecuencias
 - ▶ Si $X(j\omega_0) = 0$, entonces para esa frecuencia $Y(j\omega_0) = 0$
- Un sistema lineal anula las frecuencias fuera de su banda
 - Si $H(j\omega_0)=0$, entonces para esa frecuencia $Y(j\omega_0)=0$
- Implicación en sistemas de comunicaciones
 - La cantidad de información que se puede transmitir está limitada por el ancho de banda disponible del sistema (canal)
 - Cualquier componente frecuencial fuera de la banda de paso del canal en la señal de información a transmitir será eliminada durante la transmisión





Marcelino Lázaro, 2019

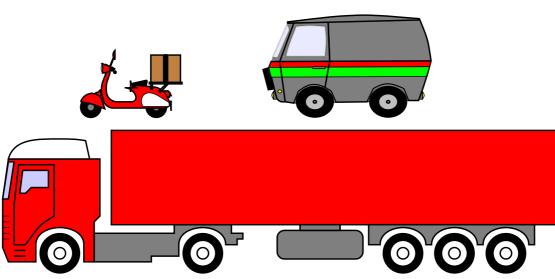
Teoría de la Señal

Transformada de Fourier 41/45









Respuesta ideal de un sistema lineal

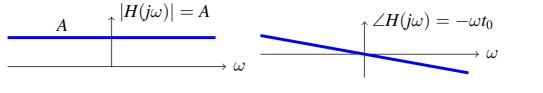
- Transmisión ideal (sin distorsión): $y(t) = A x(t t_0)$
 - Atenuación
 - ★ Toda señal electromagnética sufre una atenuación durante su transmisión
 - Retardo
 - ★ Las ondas electromagnéticas viajan muy rápido, pero a una velocidad finita
- Respuesta al impulso de un sistema ideal

$$y(t) = x(t) * h(t) \rightarrow h(t) = A \delta(t - t_0)$$

Respuesta en frecuencia de un sistema ideal

$$h(t) = A \ \delta(t - t_0) \stackrel{\mathcal{FT}}{\leftrightarrow} H(j\omega) = A \ e^{-j\omega t_0}$$

- Módulo y fase de un sistema ideal
 - ★ Módulo constante, fase lineal (pendiente dada por el retardo)



uc3m Universidad
Carlos III
de Madrid

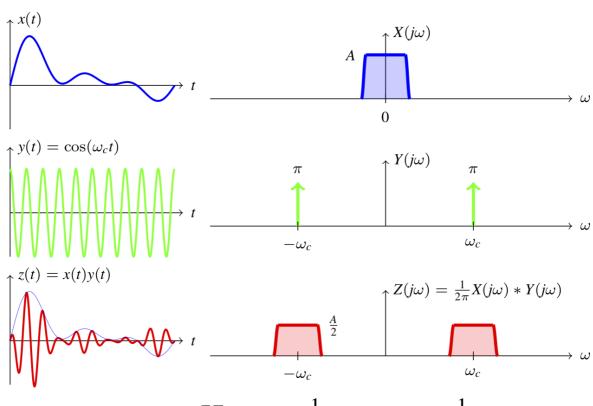


Marcelino Lázaro, 2019

Teoría de la Señal

Transformada de Fourier 43/45

Producto por una sinusoide - Efecto en frecuencia



$$z(t) = x(t)\cos(\omega_c t) \overset{\mathcal{FT}}{\leftrightarrow} Z(j\omega) = \frac{1}{2}X(j\omega - j\omega_c) + \frac{1}{2}X(j\omega + j\omega_c)$$

$$\underset{\text{Corio all Corio III}}{\text{Corio III}} \overset{\text{Corio III}}{\rightleftharpoons} \underset{\text{Corio III}}{\text{Corio III}} \overset{\text{Corio III}}{\rightleftharpoons} \overset{\text{Corio$$

Producto por una sinusoide - Efecto en frecuencia (II)

